

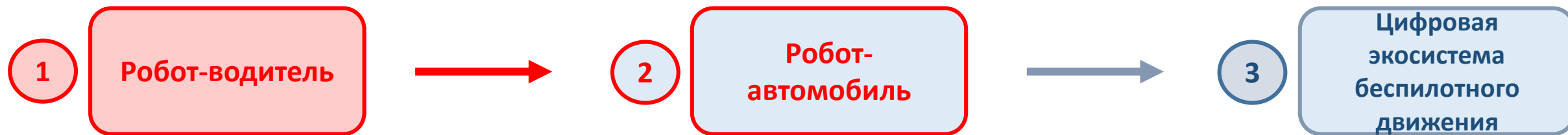


Общие подходы к модели рисков и угроз для высокоавтоматизированного и беспилотного движения

Жанказиев Султан Владимирович

*Д.т.н., профессор, заведующий кафедрой
«Организация и безопасность движения, интеллектуальные транспортные
системы» МАДИ*

Как будет выглядеть беспилотная мобильность?



Towards Autonomous Driving by Musculoskeletal Humanoids

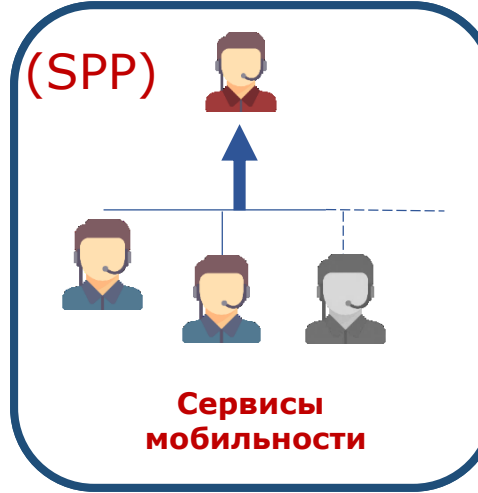


¹ Kento Kawaharazuka, ¹ Kei Tsuzuki, ¹ Yuya Koga, ¹ Yusuke Omura, ¹ Tasuku Makabe, ¹ Koki Shinjo,
¹ Moritaka Onitsuka, ¹ Yuya Nagamatsu, ¹ Yuki Asano, ¹ Kei Okada, ² Koji Kawasaki, and ¹ Masayuki Inaba
¹ The University of Tokyo ² TOYOTA MOTOR CORPORATION

Экосистема высокоавтоматизированного и беспилотного движения (в среде ДЦКДД)

Цифровая дорожная инфраструктура –
Динамическая цифровая карта
дорожного движения (ДЦКДД)

Платформа операторов
сервисов мобильности

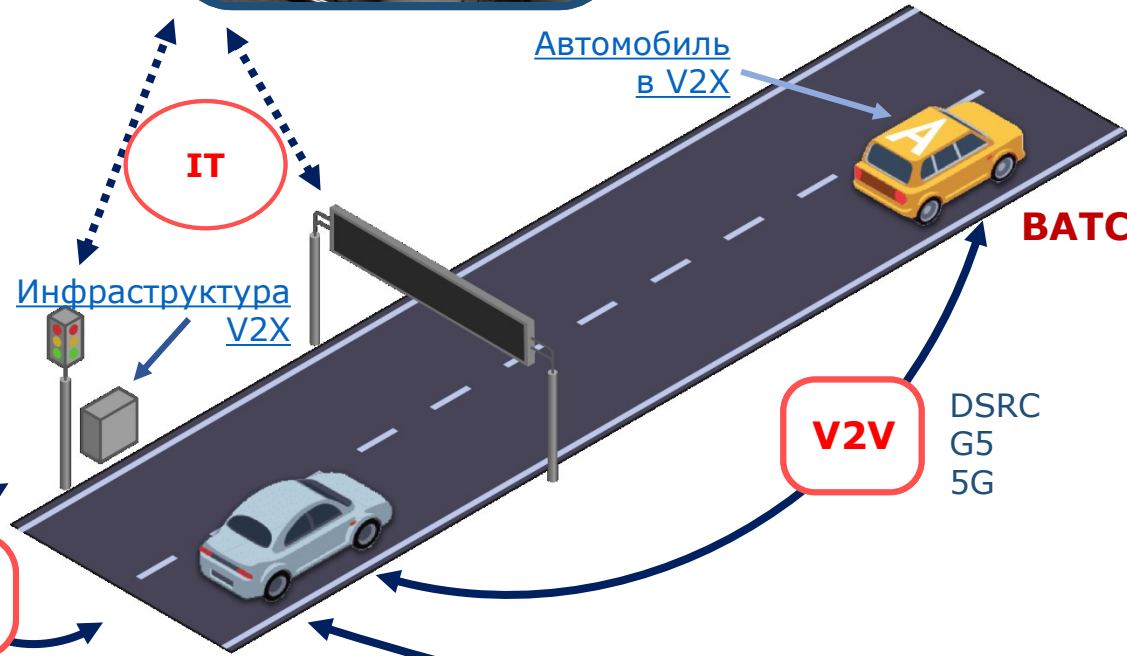


Запрос сервиса мобильности



Запросы сервисов ИТС

Автомобиль в V2X



DSRC G5 5G

V2I I2V

Подключенный автомобиль

V2V DSRC G5 5G

ВАС, БПТС

Bluetooth 3G+

V2P P2V

Структура систем цифрового двойника ВАТС (в системе ДЦКДД)



* ИТС 3,4 – Интеллектуальные транспортные системы 3 или 4 уровня развития. Особенность: сервисы мобильности (в т.ч. ВАТС), реализуемые в сервисах ИТС

Примеры атак на высокоавтоматизированные автомобили (опыт МАДИ)

1 2019 г. - Технологический конкурс «Зимний город» - 4-5 цифровых «рельс» в полосе с политикой перестроения на основе данных ИТС



Реализовано **БЕЗОПАСНОЕ** движение ВАТС, БПТС

Выявлены два типа атак:

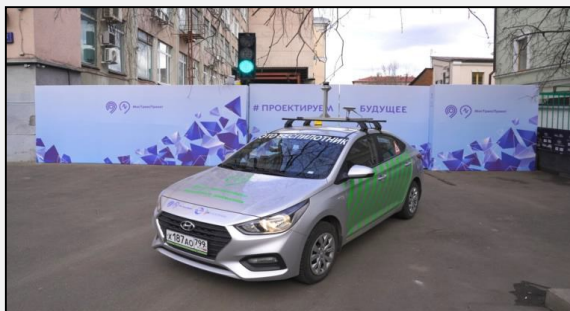
- воздействие на территорию проведения конкурсных заездов.

Результат – сбой высокоточной навигации.

- вмешательство в работу систем технического зрения, анализа и управления (НВ).

Результат – аварийный останов транспортного средства.

2 2020 – 2021г.г. - Запуск «беспилотного парка» - движение по ДЦКДД в условиях максимальной конфликтности и высоких рисков ДТП



В процессе реализации выполнены следующие работы:

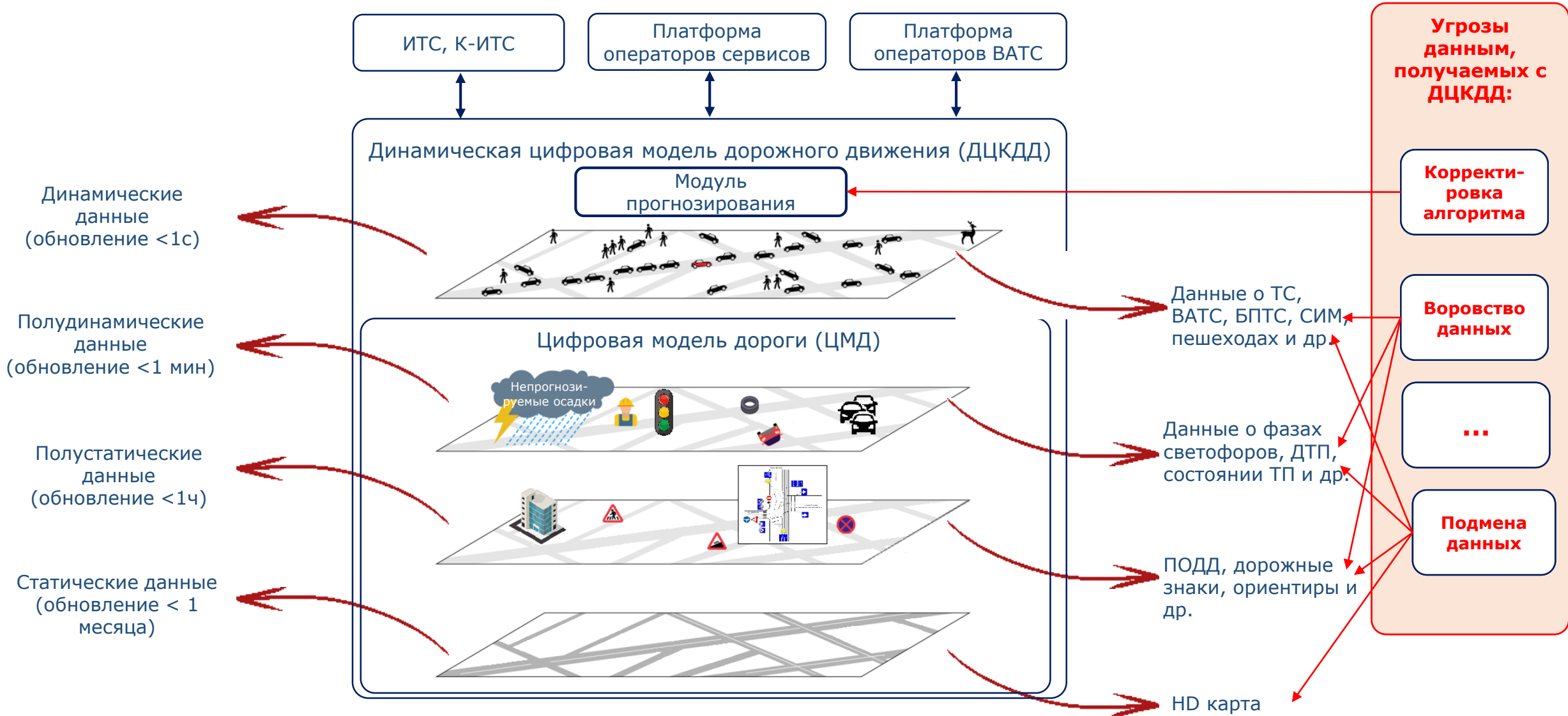
- Разработан условный «цифровой двойник участка дороги» г.Москвы;
- Разработан условный «цифровой двойник транспортного средства»;
- Выполнено оснащение «беспилотного парка» техническими средствами для автономного движения;
- Разработана и апробирована технология ДЦКДД в условиях рисков ДТП.

Реализовано **СЕРВИСНОЕ** движение ВАТС, БПТС

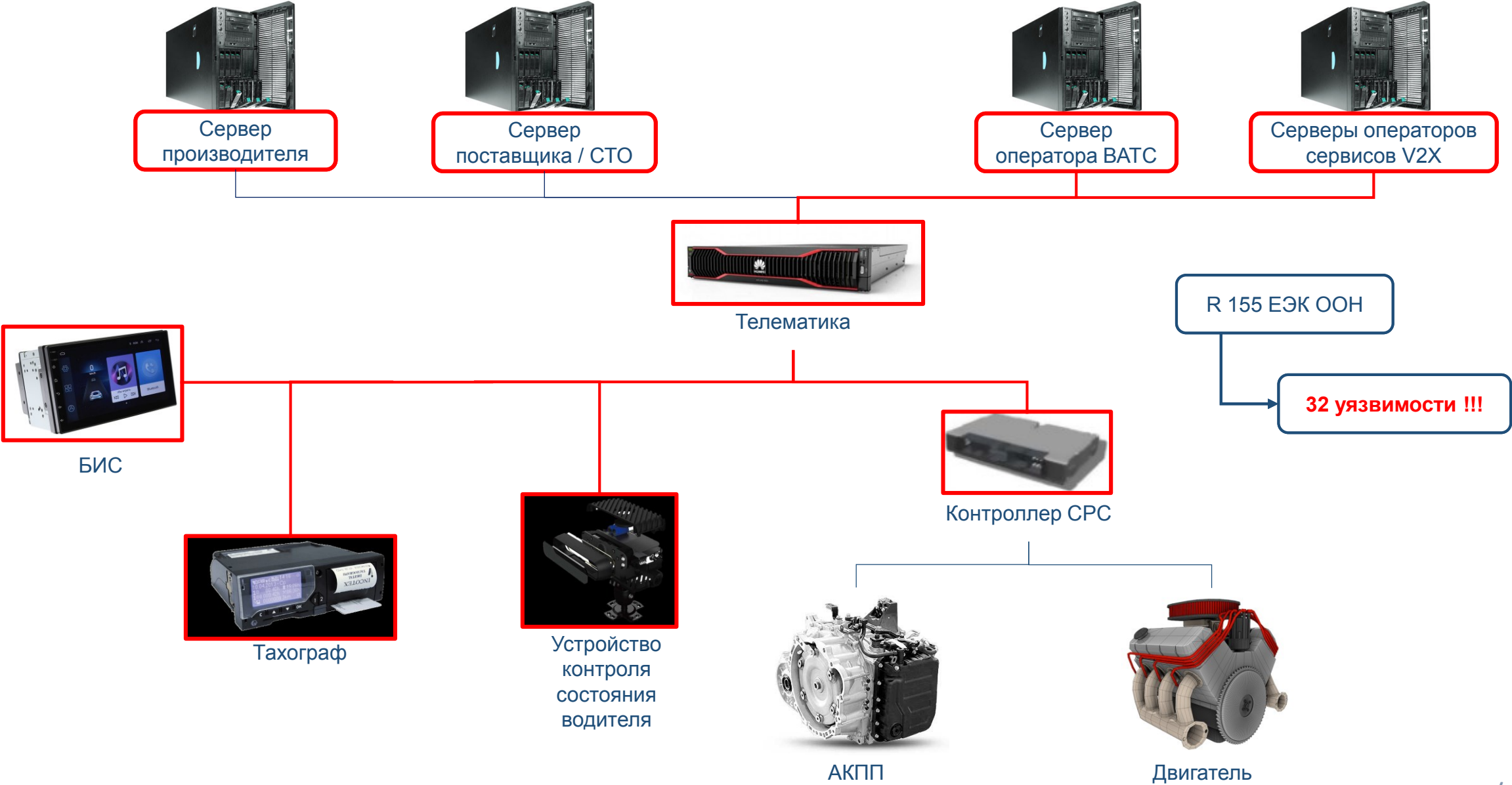
Выявлены атаки - вмешательство в работу систем технического зрения (НВ)

Результат – незначительное замедление движения.

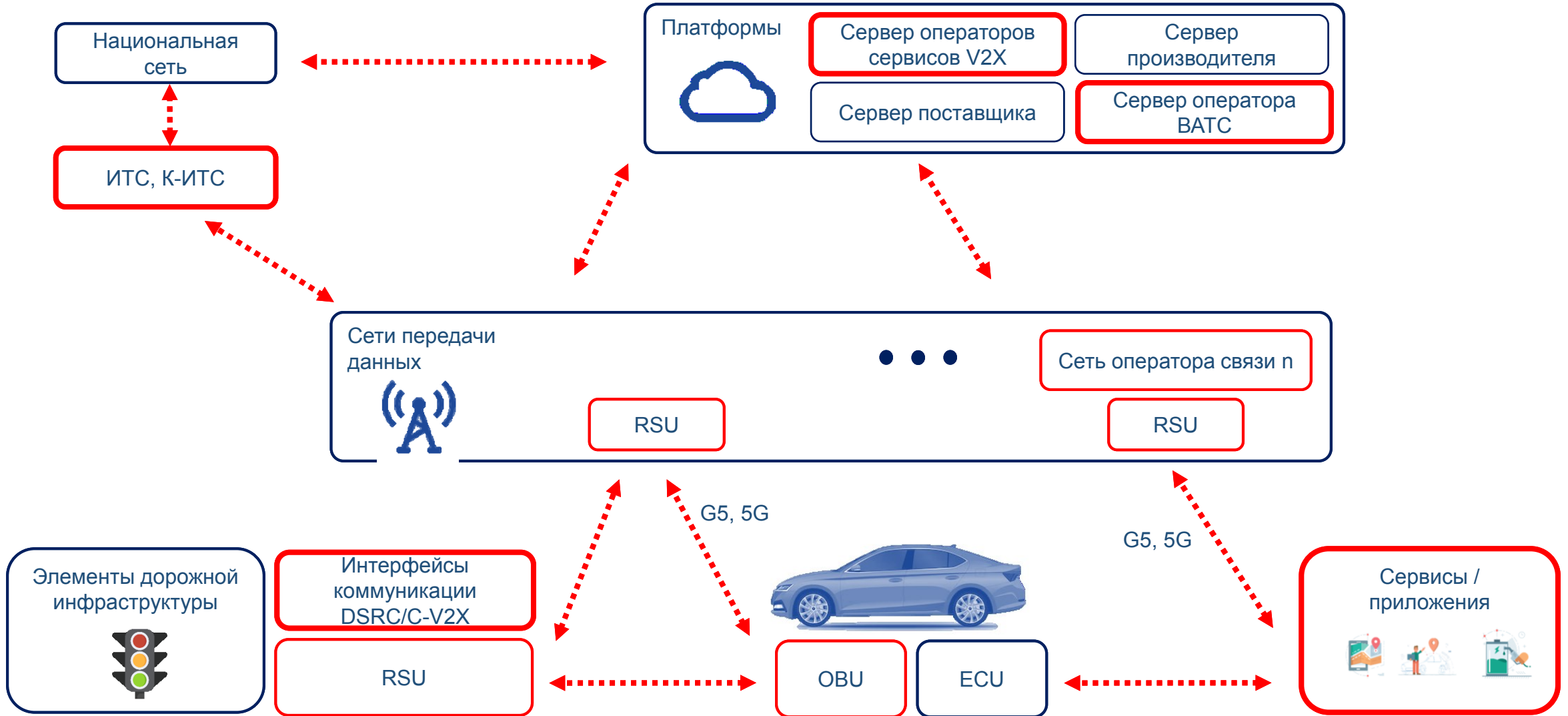
Динамическая цифровая карта дорожного движения (ДЦКДД)



Уязвимости высокоавтоматизированного и автономного движения



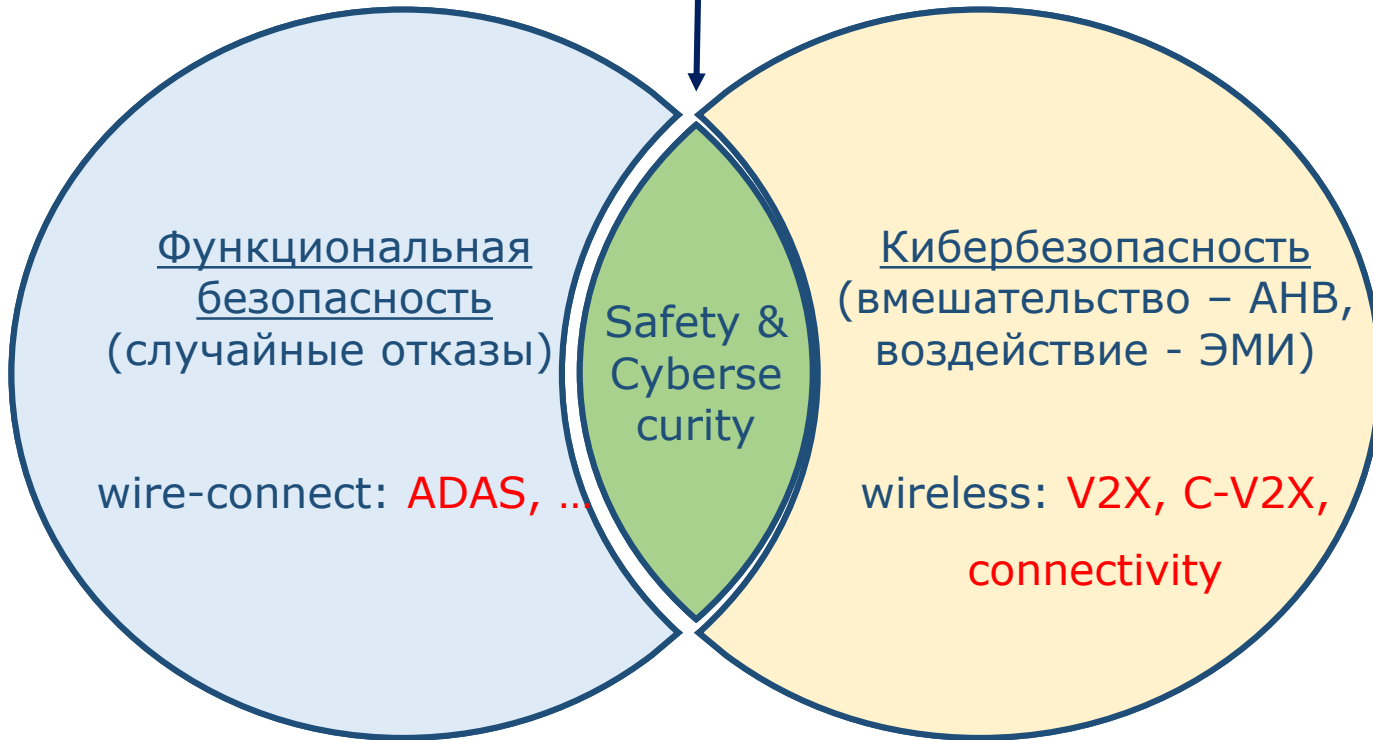
Обзор киберугроз экосистемы V2X



Взаимное влияние Safety & Cybersecurity

«В современных автомобилях функциональная безопасность и кибербезопасность – одно и то же» - Дэн Амманн (2018, ex- President GM)

2024 г (!)



Существующая проблема: Отсутствие документов и требований технологического регулирования в части тестирования



Необходимо формировать требования к кибербезопасности на этапе проектирования системы с применением моделирования возможных угроз

Статистика кибератак (2023 г)

- Одна кибератака может стоить втопроизводителю – до **1,1 млрд. долларов**
- Рост числа кибератак с 2018 по 2023 год – **225%**

Основные направления кибератак

- Серверная инфр-ра – **40%**
- Бесключевой доступ – **26%**
- Бортовая телематика – **12%**

Нормативное регулирование (международный опыт)

- UN Regulation R.155
- UN Regulation R.156
- ISO/SAE 21434

Нормативное регулирование (отечественный опыт)

Не регламентируется

Этапы возникновения и примеры угроз ВАТС



Пример сценария атаки

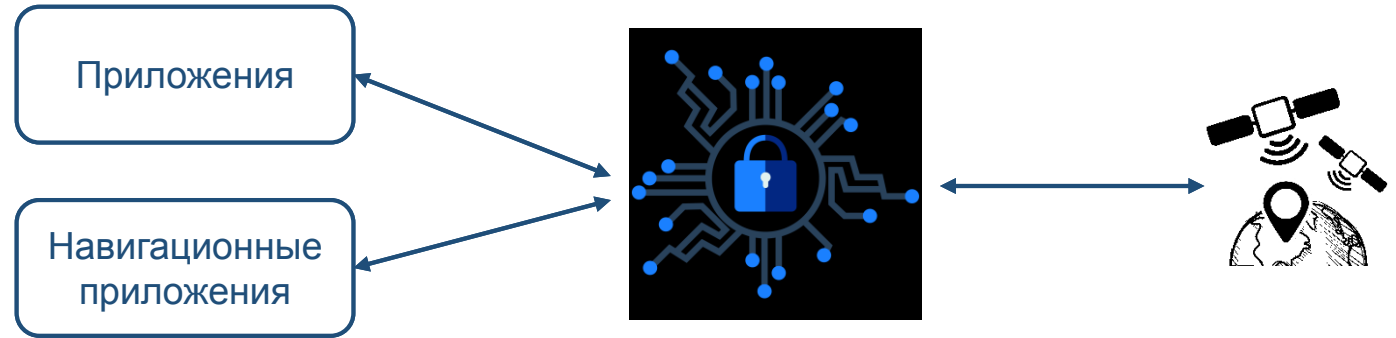
1. Программные сервисы, использующие данные о локации (LBS-сервисы) - сторонние приложения через интерфейс программирования приложения (API) навигатора предлагают рекламу по пути следования;
2. Навигатор передает данные стороннему приложению информацию о маршруте.

Активы вовлечённые в историю:

- Персональные данные (геолокация + время, маршрут и т.д.)

Ущерб, связанный с активами:

- Утечка персональных данных;
- Ущерб физической безопасности (Злоумышленник может навязать пользователю маршрут).

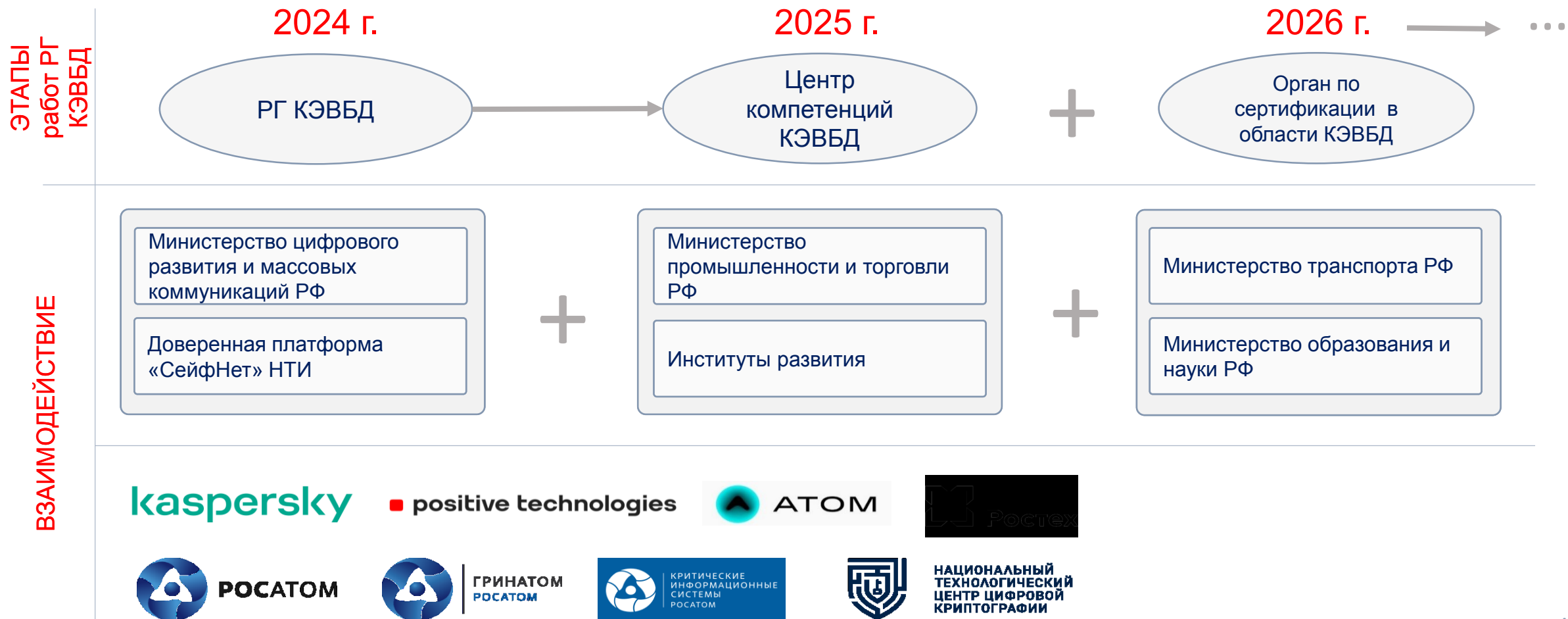


Решения

Необходимо:

- разработать модель нарушителя;
- разработать модель рисков и угроз;
- Разработать принципы (технические) и меры (нормативные) защиты.

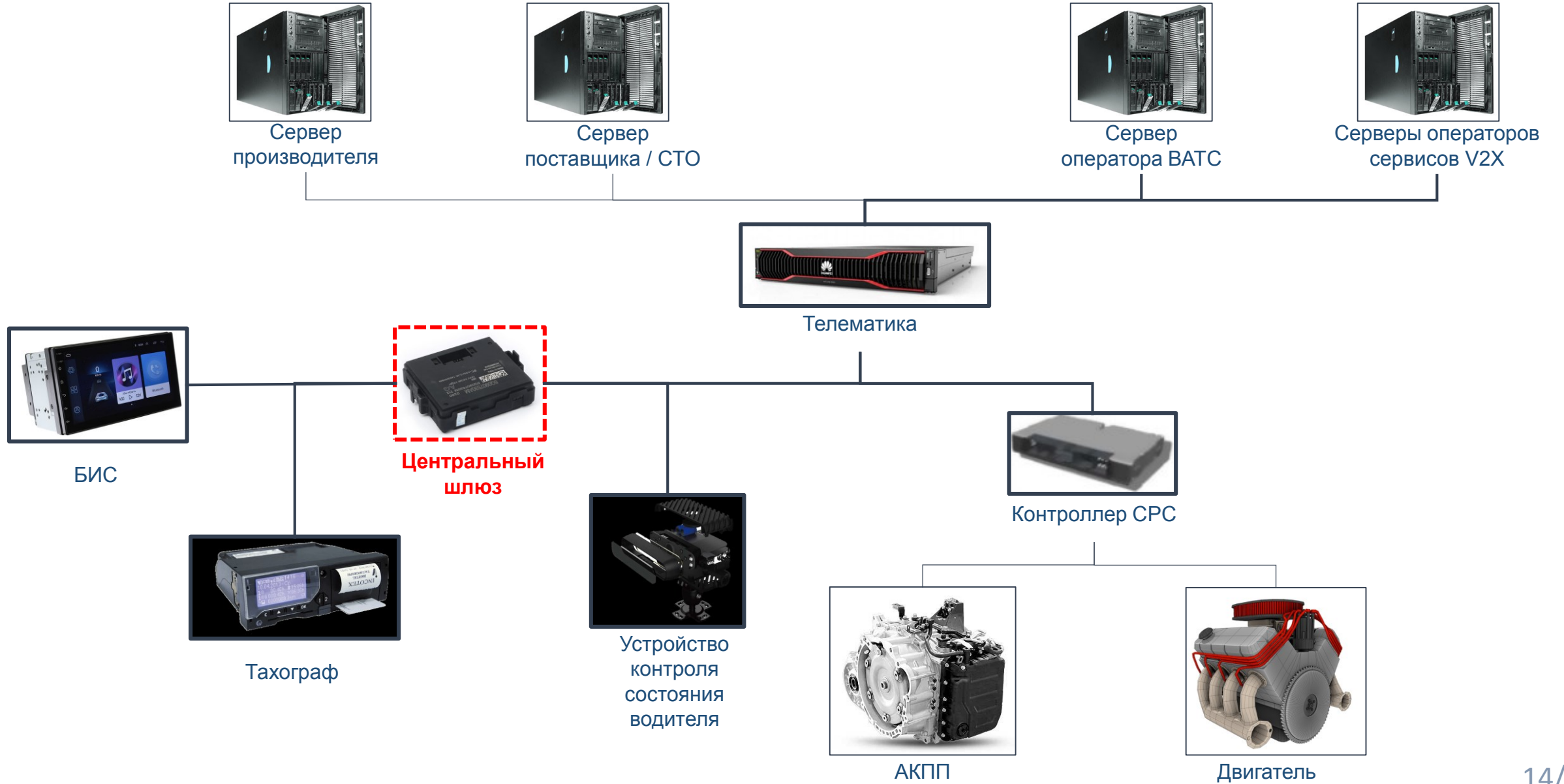
Приказом от 20.10.2023 г №944 о.д. на базе ФГБОУ ВО МАДИ под эгидой Минцифры РФ создана рабочая группа (РГ) «Кибербезопасности в экосистеме высокоавтоматизированного и беспилотного движения» (КЭВБД)



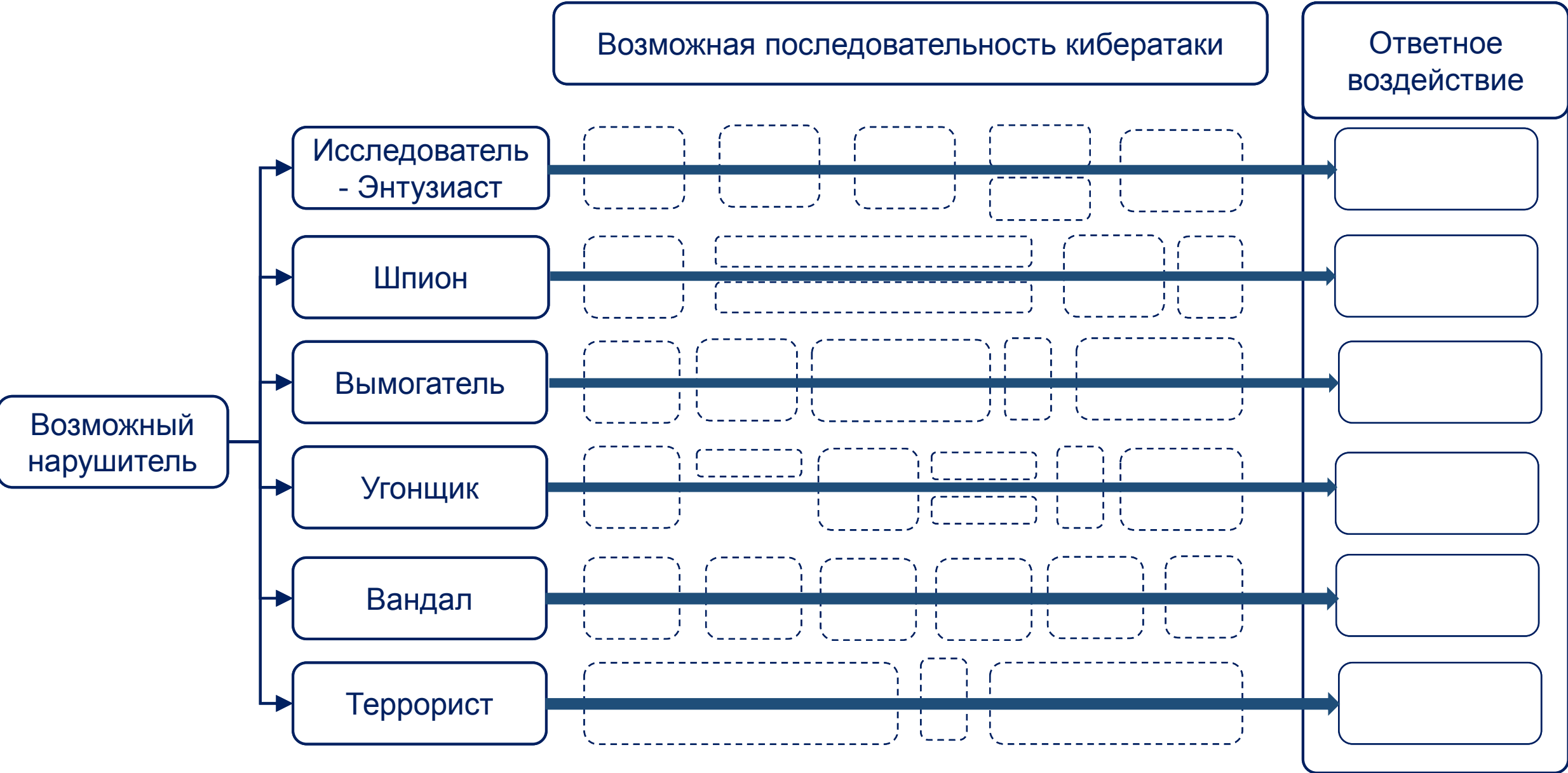
Модель нарушителя



Предложения по защите ВАТС от АНВ



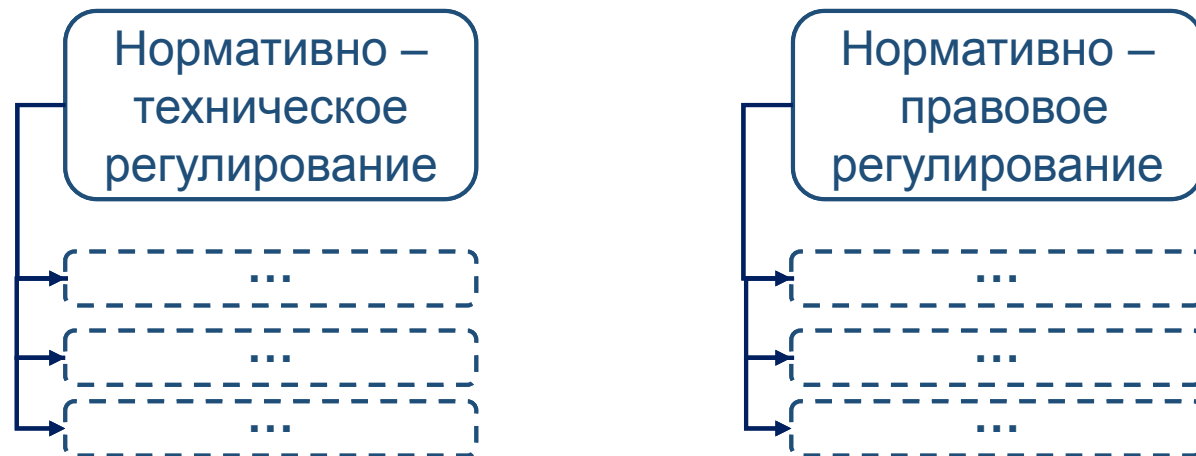
Моделирование угроз



Регуляторное воздействие

Задача 1:

Определить требования к кибербезопасности на уровне Экосистемы и **зарегулировать** соответствующими документами:



Задача 2:

На первоначальном этапе предложить производителям **проходить испытания** устойчивости к кибератакам, исходя из перечня самых **распространенных уязвимостей**.

Задача 3:

Целесообразно **создание органов** по сертификации технологий, обеспечивающих **кибербезопасность Экосистемы**, а так же аттестации специалистов.

Спасибо за внимание!