

**ПРОГРАММА
ПЛЕНАРНЫХ ЗАСЕДАНИЙ
ВСПУ-2024**

17-1-БКЗ Пленарное заседание 1
17 июня 2024 г., Большой конференц-зал
10.00-14.30

10.00-10.30 Открытие ВСПУ-2024

10.30-11.15 **В.Г. Пешехонов** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург). Эволюция гироскопии. Проблемы и перспективы.

11.15-12.00 **В.А. Соловьев** (РКК «Энергия», Королев). Задачи управления российской орбитальной станцией на высокоширотной орбите.

12.00-12.15 Перерыв

12.15-13.00 **И.А. Каляев** (ЮФУ, Ростов-на-Дону). Самоорганизующиеся распределенные системы.

13.00-13.45 **П.А. Созинов** (АО «Концерн ВКО «Алмаз-Антей», Москва). Методы адаптивного управления параметрами информационных систем в условиях нестационарного помехового фона, теоретические основы и практические приложения.

13.45-14.30 **А.А. Галяев** (ИПУ РАН, Москва). Оптимизация и планирование траекторий управляемых объектов.

18-1-БКЗ Пленарное заседание 2
18 июня 2024 г., Большой конференц-зал
10.00-14.15

10.00-10.40 **П.В. Пакшин** (АПИ НГТУ им. Р.Е. Алексеева, Арзамас). Управление с итеративным обучением: теория и приложения.

10.40-11.20 **М.В. Хлебников** (ИПУ РАН, Москва). Синтез обратной связи как задача оптимизации.

11.20-12.00 **Ю.В. Орлов** (Центр Научных Исследований и Высшего Образования CICESE, Энсенада, Мексика), **А.С. Позняк** (Научный Центр Передовых Исследований CINVESTAV, Мехико, Мексика). Профессор В.И. Уткин и принципы управления на скользящих режимах.

12.00-12.15 Перерыв

12.15-12.55 **Е.В. Каршаков** (ИПУ РАН, Москва). Применение Калмановского подхода при решении некорректно поставленных по Адамару задач.

12.55-13.35 **И.Б. Фургат** (ИПМаш РАН, Санкт-Петербург). Дивергентный метод в задачах устойчивости и управления.

13.35-14.15 **А.А. Бобцов** (ИТМО, Санкт-Петербург). Наблюдатели переменных состояния динамических систем, построенные на базе оценки параметров.

19-1-БКЗ Пленарное заседание 3
19 июня 2024 г., Большой конференц-зал
10.00-14.15

10.00-10.40 **К.И. Сыпало** (ЦАГИ, Жуковский). Мониторинг и управление состоянием авиационной техники в рамках жизненного цикла.

10.40-11.20 **Н.Н. Бахтадзе** (ИПУ РАН, Москва). Идентификация систем: традиции и перспектива.

11.20-12.00 **Р.В. Мещеряков** (ИПУ РАН, Москва). Интеллектуальные робототехнические системы.

12.00-12.15 Перерыв

12.15-12.55 **И.Л. Ермолов** (ИПМех РАН, Москва). Технологические морские роботы вертикального перемещения: научные проблемы и опыт их решения.

12.55-13.35 **Г.О. Котиев** (Набережночелнинский институт Казанского (Приволжского) федерального университета, Набережные Челны). Анализ проблем управления движением безэкипажных колесных и гусеничных машин.

20-1-БКЗ Пленарное заседание 4
20 июня 2024 г., Большой конференц-зал
10.00-14.15

10.00-10.40 **М.Ю. Охтилев** (АО «НИО ЦИТ «Петрокомета», Санкт-Петербург), **С.В. Микони**, **Б.В. Соколов**, **Р.М. Юсупов** (Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский Центр РАН). Методология создания и использования цифровых двойников сложных объектов на основе квалиметрии моделей.

10.40-11.20 **Ю.В. Визильтер** (ГосНИИАС, Москва). Многомодальные системы анализа и синтеза информации в задачах управления подвижными объектами.

11.20-12.00 **А.Г. Чхартишвили** (ИПУ РАН, Москва). Информационная система анализа научной деятельности (на примере теории управления).

12.00-12.15 Перерыв

12.15-12.55 **П.О. Скобелев** (СамГТУ, Самара). Эмерджентный интеллект мультиагентных систем.

12.55-13.35 **С.В. Жанказиев** (МАДИ, Москва). Подходы к построению модели рисков и угроз высокоавтоматизированных транспортных средств.

13.35-14.15 **Г.А. Угольницкий** (ЮФУ, Ростов-на-Дону). Динамические модели управления активными системами.
