

УДК 517.935.4

КВАДРАТИЧНАЯ УСТОЙЧИВОСТЬ СИСТЕМ С ПЕРЕКЛЮЧЕНИЯМИ МЕЖДУ ТРЕМЯ ЛИНЕЙНЫМИ ДИСКРЕТНЫМИ ПОДСИСТЕМАМИ

В.А. Каменецкий

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

Россия, 117997, Москва, Профсоюзная ул., 65

E-mail: vlakam@ipu.ru

Ключевые слова: дискретные системы с переключениями, устойчивость, функции Ляпунова, матричные неравенства.

Аннотация: Для систем с переключениями между тремя линейными дискретными подсистемами предлагается новый частотный критерий существования квадратичной функции Ляпунова, обеспечивающей устойчивость системы при произвольных переключениях.

1. Введение

Системы с дискретным временем являются предметом многочисленных исследований [1–7] (см. также библиографию, приведенную в этих публикациях). Здесь рассматривается задача квадратичной устойчивости связанных [3] систем с переключениями между тремя линейными дискретными подсистемами при любых законах переключения. Система квадратично устойчива, если ее устойчивость можно установить с помощью функции Ляпунова из класса квадратичных форм или квадратичной функции Ляпунова (КФЛ). В случае связанной системы с переключениями между двумя подсистемами эта задача эквивалентна [3] задаче абсолютной устойчивости дискретной системы с одной нелинейностью и критерием квадратичной устойчивости такой системы является известный критерий Цыпкина [8]. В этом случае связность означает, что разность матриц, определяющих переключаемые подсистемы, имеет ранг единица.

Для связанных дискретных систем с переключениями между тремя линейными стационарными подсистемами в [3] получен частотный критерий существования КФЛ. Недостатком этого критерия является избыточная громоздкость при его получении и избыточная громоздкость конечного результата. Эта громоздкость объясняется следующим. В соответствии с методом функций Ляпунова квадратичная устойчивость системы с переключениями следует из существования общей КФЛ. В рассматриваемом случае существование общей КФЛ определяется разрешимостью системы из трех линейных матричных неравенств (ЛМН) Ляпунова

для дискретных систем. Эта система ЛМН является связной [3] и можно получить одно эквивалентное ей результирующее матричное неравенство (МН). Однако, (а) это МН не является ЛМН и (б) частотные условия его разрешимости не удается получить на основании обобщенной леммы Калмана-Сеге-Попова [9, 10], как это было сделано в [3] в случае критерия Цыпкина. Чтобы преодолеть неудобство (б) в [3] от системы ЛМН Ляпунова для дискретных систем делается переход к эквивалентной системе ЛМН Ляпунова для непрерывных систем. Условия разрешимости результирующего МН для этой системы ЛМН могут быть установлены в форме частотного критерия на основании частотной теоремы [11, с. 54] (КУР лемма). Условия этого критерия выражаются через элементы «передаточной матрицы» для полученной в результате преобразования непрерывной системы. Далее, достаточно трудоемко, эти элементы выражаются через элементы «передаточной матрицы» исходной дискретной системы.

В настоящей работе для исходной системы из трех ЛМН Ляпуновского типа для дискретных систем удается получить эквивалентное ей результирующее МН, которое является ЛМН. Для этого используется новый результат (теорема 2 из [12]). Показывается, что разрешимость полученного ЛМН можно установить с помощью обобщенной леммы Калмана-Сеге-Попова в виде частотного критерия. В результате получен новый частотный критерий квадратичной устойчивости для рассматриваемых систем.

2. Постановка задачи

В статье исследуется линейная дискретная система с переключениями

$$(1) \quad x(t+1) = A(t)x(t), \quad A(t) \in \bar{A} = \{A_1, A_2, A_3\},$$

где $A_s \in \mathbb{R}^{n \times n}$ и $A(t) : \mathbb{Z}_+ \rightarrow \bar{A}$ – отображение из множества \mathbb{Z}_+ неотрицательных целых чисел в \bar{A} . Матрицы A_s предполагаются устойчивыми, т.е. $r(A_s) = \max_{\nu} |\lambda_{\nu}(A_s)| < 1$ при $s = \overline{1, 3}$. Для исследования устойчивости системы с переключениями (1) будут использоваться КФЛ следующего вида:

$$(2) \quad v(x) = x^{\top} Lx, \quad L = L^{\top} = \|l_{ij}\|_{i,j=1}^n.$$

Известно [3], что существование КФЛ (2) определяется разрешимостью системы ЛМН

$$(3) \quad I_s = A_s^{\top} L A_s - L < 0, \quad s = \overline{1, 3}.$$

В случае связной системы (1) матрицы $\{A_1, A_2, A_3\}$ можно представить в виде

$$(4) \quad A_1 = A, \quad A_2 = A + b_1 c_1^{\top}, \quad A_3 = A + b_2 c_2^{\top}, \quad b_i, c_i \in \mathbb{R}^n.$$

В этом случае система (3) представима в виде

$$(5) \quad \begin{aligned} I_1 &= A^{\top} L A - L < 0, \\ I_2 &= (A + b_1 c_1^{\top})^{\top} L (A + b_1 c_1^{\top}) - L < 0, \\ I_3 &= (A + b_2 c_2^{\top})^{\top} L (A + b_2 c_2^{\top}) - L < 0. \end{aligned}$$

Задачей является получение частотного критерия разрешимости системы (5).

3. Системы с переключениями между тремя линейными дискретными подсистемами

Для исследования разрешимости системы (5) используем теорему 2 из [12].

Теорема 1. Пусть в системе

$$(6) \quad I_1 < 0, \quad I_2 = I_1 + Q_1 < 0, \quad I_3 = I_1 + Q_2 < 0.$$

неравенства являются ЛМН относительно неизвестной переменной ν , т.е. $I_s = I_s(\nu)$, $s = \overline{1, 3}$, и $Q_j(\nu) = p_j(\nu)q_j^\top + q_j p_j^\top(\nu)$, где $p_j = p_j(\nu)$ зависит от ν линейно, а q_j от ν не зависит, $j = 1, 2$. Тогда система (6) эквивалентна одному МН

$$(7) \quad \widehat{I} = \begin{pmatrix} I_1(\nu) & p_1(\nu) + \frac{\tau_1}{2}q_1 & p_2(\nu) - p_1(\nu) + \frac{\tau_2}{2}q_2 - \frac{\tau_1}{2}q_1 \\ (\bullet)^\top & -\tau_1 & (\tau_1 - \tau_2 + \tau_3)/2 \\ (\bullet)^\top & \bullet & -\tau_3 \end{pmatrix} < 0,$$

которое является ЛМН относительно $(\nu, \tau_1, \tau_2, \tau_3)$.

Применяя теорему 1 к системе (5), получим, что разрешимость системы (5) эквивалентна разрешимости одного МН относительно элементов матрицы L и трех дополнительных параметров τ_1, τ_2, τ_3 . Возможность применения теоремы 1 к системе (5) и вид получаемого в результате МН определяется из следующих соотношений. Матрице $I_1(\nu)$ соответствует матрица $A^\top LA - L$ из системы (5), т.е. $I_1(\nu) = I_1(L) = A^\top LA - L$ (роль параметра ν выполняет матрица L). Разница матриц $I_2 - I_1$ из (5) представима в виде $p_1 q_1^\top + q_1 p_1^\top$

$$(8) \quad \begin{aligned} I_2 - I_1 &= A_2^\top L A_2 - A_1^\top L A_1 = (A + b_1 c_1^\top)^\top L (A + b_1 c_1^\top) - A^\top L A = \\ &= (A^\top L + c_1 b_1^\top L)(A + b_1 c_1^\top) - A^\top L A = A^\top L b_1 c_1^\top + c_1 b_1^\top L A + c_1 b_1^\top L b_1 c_1^\top. \end{aligned}$$

Введем обозначения $p_1^0 = p_1^0(L) = A^\top L b_1$ и $\delta_{11} = \delta_{11}(L) = b_1^\top L b_1$, тогда

$$(9) \quad I_2 - I_1 = p_1^0 c_1^\top + c_1 (p_1^0)^\top + \delta_{11} c_1 c_1^\top = p_1 q_1^\top + q_1 p_1^\top,$$

где $p_1 = p_1(L) = A^\top L b_1 + (\delta_{11}(L)/2)c_1$, $q_1 = c_1$.

Аналогично, пусть $p_2^0 = p_2^0(L) = A^\top L b_2$ и $\delta_{22} = \delta_{22}(L) = b_2^\top L b_2$, тогда

$$(10) \quad I_3 - I_1 = p_2^0 c_2^\top + c_2 (p_2^0)^\top + \delta_{22} c_2 c_2^\top = p_2 q_2^\top + q_2 p_2^\top,$$

где $p_2 = p_2(L) = A^\top L b_2 + (\delta_{22}(L)/2)c_2$, $q_2 = c_2$.

Таким образом, в соответствии с теоремой 1 система (5) эквивалентна одному МН

$$(11) \quad \widehat{I} = \begin{pmatrix} A^\top L A - L & p_1(L) + \frac{\tau_1}{2}c_1 & p_2(L) - p_1(L) + \frac{\tau_2}{2}c_2 - \frac{\tau_1}{2}c_1 \\ (\bullet)^\top & -\tau_1 & (\tau_1 - \tau_2 + \tau_3)/2 \\ (\bullet)^\top & \bullet & -\tau_3 \end{pmatrix} < 0,$$

которое является ЛМН относительно $(L, \tau_1, \tau_2, \tau_3)$.

Возможность получения условий разрешимости ЛМН (11) на основании обобщенной леммы Калмана-Сеге-Попова [9, 10] следует из приводимой ниже без доказательства леммы 1.

Лемма 1. ЛМН (11) эквивалентно ЛМН

$$(12) \quad \begin{pmatrix} A^\top LA - L & A^\top LB + C\tau/2 \\ B^\top LA + \tau C^\top/2 & B^\top LB - \Gamma \end{pmatrix} < 0,$$

где

$$B = (B_1 \ B_2) = (b_1 \ b_2 - b_1), \quad C = (C_1 \ C_2) = \left(c_1 \ c_2 - \frac{\hat{\tau}_1}{\hat{\tau}_2} c_1 \right),$$

$$\tau = \begin{pmatrix} \hat{\tau}_1 & 0 \\ 0 & \hat{\tau}_2 \end{pmatrix}, \quad \Gamma = \begin{pmatrix} \hat{\tau}_1 & (-\hat{\tau}_1 + \hat{\tau}_2 - \hat{\tau}_3)/2 \\ \bullet & \hat{\tau}_3 \end{pmatrix},$$

$\hat{\tau}_i$ – новые дополнительные параметры, $i = \overline{1, 3}$.

Необходимые и достаточные условия разрешимости ЛМН (12) определяются в форме частотного неравенства из обобщенной леммы Калмана-Сеге-Попова [9, 10]. Таким образом получаем следующий критерий квадратичной устойчивости системы (1).

Теорема 2. Пусть матрица A устойчива ($r(A) < 1$) и существуют числа $\hat{\tau}_s > 0$, $s = \overline{1, 3}$, такие что $\Gamma > 0$ и частотное неравенство

$$(13) \quad \Gamma + \operatorname{Re} [\tau C^\top (A - \lambda E_n)^{-1} B] > 0$$

выполняется при всех $\lambda \in \mathbb{C}$, $|\lambda| = 1$, где E_n – единичная ($n \times n$)-матрица ($\operatorname{Re} W = (W + W^*)/2$, $W^* = \overline{W}^\top$ – эрмитово сопряженная к W). Тогда связанная система (1) имеет ОКФЛ (система (5) разрешима, система (1) устойчива). Если система (5) разрешима, то такой набор чисел $\hat{\tau}_s > 0$, $s = \overline{1, 3}$, существует.

Проверка частотного неравенства (13) представляет собой сложную задачу. Еще более сложная задача – определение области квадратичной устойчивости системы (1) в пространстве параметров. Пример аналитического решения такой задачи приводится в [3], но там используются средства, отличные от проверки (13).

Численное решение проблемы квадратичной устойчивости системы (1) состоит в применении стандартных программных средств для проверки разрешимости системы ЛМН (5) размерности $3n$ относительно $n(n+1)/2$ неизвестных. Использование результата леммы 1 позволяет вместо проверки системы (5) проверять разрешимость одного ЛМН (12) размерности $n+2$ относительно $n(n+1)/2+3$ неизвестных. Такой переход позволяет существенно упростить задачу, особенно при больших n .

4. Заключение

Для связанной системы с переключениями между тремя линейными дискретными подсистемами получен критерий существования КФЛ как в форме частотного условия, так и в форме условий разрешимости одного ЛМН.

Список литературы

1. Aleksandrov A., Mason O. Diagonal stability of a class of discrete-time positive switched systems with delay // ИЕТ Control Theory Appl. 2018. Vol. 12, No. 6. P. 812–818.

2. Проскурников А.В., Матвеев А.С. Критерии Цыпкина и Джури-Ли синхронизации и устойчивости дискретных многоагентных систем // Автоматика и телемеханика. 2018. № 6. С. 119–139.
3. Каменецкий В.А. Частотные условия устойчивости дискретных систем с переключениями // Автоматика и телемеханика. 2018. № 8. С. 3–26.
4. Маликов А.И. Оценивание состояния и стабилизация дискретных систем с неопределенными нелинейностями и возмущениями // Автоматика и телемеханика. 2019. № 11. С. 59–82.
5. Александров А.Ю., Семенов А.Д., Фрадков А.Л. Запаздывания и переключения не мешают размещать агентов на отрезке: дискретное время // Автоматика и телемеханика. 2020. № 4. С. 79–93.
6. Пакшин П.В., Емельянова Ю.П. Управление с итеративным обучением дискретными стохастическими системами с переключениями // Автоматика и телемеханика. 2020. № 11. С. 93–111.
7. Каменецкий В.А. Дискретные попарно связанные системы с переключениями и системы Лурье, критерий Цыпкина для систем с двумя нелинейностями // Автоматика и телемеханика. 2022. № 9. С. 55–80.
8. Цыпкин Я.З. Об устойчивости в целом нелинейных импульсных автоматических систем // Докл. АН СССР. 1962. Т. 145, № 1. С. 52–65.
9. Якубович В.А. Абсолютная устойчивость импульсных систем с несколькими нелинейными или линейными нестационарными блоками. I, II // Автоматика и телемеханика. 1967. № 9. С. 59–72; 1968. № 2. С. 81–101.
10. Шепелявый А.И. Абсолютная неустойчивость нелинейных амплитудно-импульсных систем управления. Частотные критерии // Автоматика и телемеханика. 1972. № 6. 49–56.
11. Гелиг А.Х., Леонов Г.А., Якубович В.А. Устойчивость нелинейных систем с неединственным состоянием равновесия. М.: Наука, 1978.
12. Каменецкий В.А. Матричные неравенства в теории устойчивости: новые результаты на основе теоремы о свертывании // Автоматика и телемеханика. 2023. № 2. С. 103–121.